



# Glosario

<b>A</b>			
<b>Accesorios básicos</b>	Todos los elementos de montaje y hardware, así como los rieles de conexión para la tensión de mando y el DC Bus		
<b>Adaptador del armario de control</b>	Perno distanciador para compensar diferentes profundidades de las unidades		
<b>ADVANCED</b>	Unidades de control para la máxima calidad de regulación y dinámica con numerosas opciones de configuración		
<b>B</b>			
<b>BASIC</b>	Unidad de control para aplicaciones estándar		
<b>Bus de módulos</b>	Conexión de bus entre las unidades de potencia para el intercambio de señales de control internas		
<b>Cable de feedback</b>	Cable para la conexión del encoder de motor a la interface de feedback de la unidad de control		
<b>Cable de potencia</b>	Cable para la conexión del motor y la unidad de potencia		
<b>Capacidad DC Bus</b>	Componente adicional para aumentar el almacenamiento de energía del DC Bus		
<b>CEM</b>	Compatibilidad electromagnética		
<b>Chopper de freno Transistor de frenado</b>	Transistor que conecta y desconecta una resistencia de frenado		
<b>CLOSED LOOP</b>	Circuito de regulación en lazo cerrado (modo controlado automáticamente), en el cual la magnitud a regular se controla mediante un sistema de medición y se comunica al accionamiento		
<b>Conexión apantallada</b>	Chapa de conexión conforme a CEM del cable de motor a la unidad de control del accionamiento		
<b>Convertidor</b>	Crea a partir de la tensión de red de amplitud y frecuencia fija una tensión sinusoidal trifásica con amplitud y frecuencia variable		
<b>D</b>			
<b>Derating</b>	Reducción de los datos indicados en caso de distintas condiciones de trabajo		
		<b>Extensión del bus de módulos</b>	Conexión de bus opcional para puentear distancias mayores que las habituales entre las individuales unidades de control de accionamiento
		<b>Filtro de motor</b>	Para la protección del devanado del motor contra sobretensiones
		<b>Filtro de red</b>	Filtro CEM para fuentes de alimentación y convertidores para la reducción de feedback a la red
		<b>Firmware</b>	Software específico de la unidad para las funciones de accionamiento
		<b>Frecuencia de conmutación</b>	Frecuencia de clock del ancho del impulso de modulación (PWM)
		<b>Fuente de alimentación</b>	Crea a partir de la tensión de red de amplitud y frecuencia fija una tensión continua del DC Bus
		<b>IndraDrive C</b>	Serie de accionamientos compactos, convertidores
		<b>IndraDrive M</b>	Serie de accionamientos modulares, inversores y fuentes de alimentación
		<b>IndraDyn A</b>	Servomotores asíncronos refrigerados por aire o líquido
		<b>IndraDyn H</b>	Motores modulares de alta velocidad
		<b>IndraDyn L</b>	Motores lineales síncronos
		<b>IndraDyn S</b>	Servomotores síncronos, también para ambientes explosivos
		<b>IndraDyn T</b>	Motores de par síncronos
		<b>IndraMotion MLD</b>	Solución de automatización integrada con funciones de accionamiento, control de movimientos y lógica de proceso
		<b>IndraSize</b>	Herramienta de software para el dimensionado y la selección de accionamientos en base a los datos de máquina o aplicación
		<b>IndraWorks</b>	Software de ingeniería para configuración de proyectos, parametrización, puesta en marcha, diagnóstico, etc.



<b>Inductancia de red</b>	Para aumentar la potencia constante de DC Bus y eliminar armónicas
<b>Inversor</b>	Crea a partir de la tensión continua de DC Bus una tensión sinusoidal trifásica con amplitud y frecuencia variablez
<b>Librería de funciones</b>	Recopilación de bloques de funciones según IEC o PLCopen
<b>Librería del usuario</b>	Recopilación de bloques de funciones creados por el usuario
<b>Módulo de software</b>	MultiMediaCard para la transmisión sencilla y sin PC de parámetros de accionamiento referentes a los ejes
<b>Motion-Logic</b>	Solución de automatización integrada con funciones de accionamiento, control de movimientos y lógica de proceso
<b>OPEN LOOP</b>	Circuito de regulación en lazo abierto (modo controlado) en el cual la magnitud a controlar no se mide a través de un sistema de medición
<b>Paquete tecnológico</b>	Bloques de funciones orientados al proceso, p. ej. control de tensión
<b>Potencia de frenado</b>	Potencia que se recupera en el modo regenerativo de los motores
<b>Programa de usuario</b>	Combinación específica de aplicaciones con distintos bloques de funciones y paquetes tecnológicos
<b>Regeneración</b>	Recirculación de la energía a la red de alimentación durante el modo regenerativo del accionamiento
<b>Resistencia de frenado</b>	Para el consumo de potencia en el modo regenerativo (conversión en calor)
<b>Safety on Board</b>	Tecnología de seguridad integrada en el accionamiento, certificado según EN 954-1, categoría 3
<b>Tensión de DC Bus</b>	Tensión continua, creada a partir de la tensión alterna de red, utilizada para la alimentación de las unidades de potencia y al mismo tiempo también se utiliza como buffer de almacenamiento de energía

<b>Unidad de control</b>	Parte del accionamiento con todas las funciones de control e interfaces para la instalación en la unidad de potencia
<b>Unidad de control del regulador</b>	Convertidor o inversor, compuesto de una unidad de potencia y una unidad de control, para el control de servomotores y motores normalizados
<b>Unidad de freno</b>	Equipo completo, compuesto de una resistencia de frenado con transistor de frenado (chopper de freno) para aumentar la potencia de frenado
<b>Unidad de potencia</b>	Parte de la unidad de control del accionamiento que contiene la electrónica de potencia para el control de los motores, sirve también para el alojar la unidad de control

